This Page Is Inserted by IFW Operations and is not a part of the Official Record

BEST AVAILABLE IMAGES

Defective images within this document are accurate representations of the original documents submitted by the applicant.

Defects in the images may include (but are not limited to):

- BLACK BORDERS
- TEXT CUT OFF AT TOP, BOTTOM OR SIDES
- FADED TEXT
- ILLEGIBLE TEXT
- SKEWED/SLANTED IMAGES
- COLORED PHOTOS
- BLACK OR VERY BLACK AND WHITE DARK PHOTOS
- GRAY SCALE DOCUMENTS

IMAGES ARE BEST AVAILABLE COPY.

As rescanning documents will not correct images, please do not report the images to the Image Problems Mailbox.

PATENT ABSTRACTS OF JAPAN

(11)Publication number:

09-232971

(43)Date of publication of application: 05.09.1997

(51)Int.CI.

HO3M 13/12

(21)Application number: 08-036294

(71)Applicant : OKI ELECTRIC IND CO LTD

(22)Date of filing:

23.02.1996

(72)Inventor: IWATA JUN

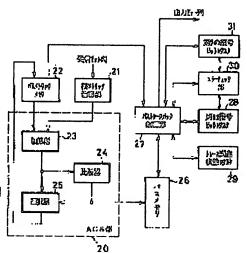
ABE MASAMI

(54) VITERBI DECODING METHOD AND VITERBI DECODING CIRCUIT

(57)Abstract:

PROBLEM TO BE SOLVED: To improve the accuracy of an output composite signal without a complicated configuration by executing a path trace(PT) whose final arrival state is taken as a start state and outputting its synthesized signal as an object signal when a decoded signal obtained by the PT from a state has an error and the final state and the start state of the PT differ from each other

SOLUTION: An ACS arithmetic processing is repeatedly executed, a path is selected and a path metric(PM) is updated and a path selection signal is stored in a path memory 26. When the ACS arithmetic operation is finished, a maximum likelihood state Ss is recognized and a path trace back(TB) is conducted to obtain a decoded bit string A. Furthermore, an arrival state Sr at the end of TB is obtained. An error in the decoded bit string A is checked to discriminate the presence of error. When any error is in existence in the array A, the states Ss and Sr are compared and when both are coincident, an output



bit is selected. On the other hand, when no error is in existence, whether or not the output bit string A or B is used or they are used after correction or the like is decided and an output bit string is sent.

LEGAL STATUS

[Date of request for examination]

21.01.2000

[Date of sending the examiner's decision of rejection

[Kind of final disposal of application other than the examiner's decision of rejection or application converted registration]

[Date of final disposal for application]

[Patent number]

3233847

[Date of registration]

21.09.2001

[Number of appeal against examiner's decision

of rejection] Date of requesting appeal against examiner's decision of rejection] [Date of extinction of right]

Copyright (C); 1998,2003 Japan Patent Office

(19)日本国特許庁 (JP)

(12) 公開特許公報(A)

(11)特許出慮公開發号

特開平9-232971

(43)公開日 平成9年(1997)9月5日

(51) Int.CL⁶

鐵別配号 片内整理番号

PI

技術表示的所

HO3M 13/12

H03M 13/12

密査請求 未請求 菌求項の数4 OL (全 10 円)

(21)出職番号

特顯平8-36294

(22)出題日

平成8年(1996)2月23日

(71) 出廢人 000000295

沙国気工業株式会社

東京都港区虎ノ門1丁目7番12号

(72) 発明者 岩田 純

東京都港区虎ノ門1丁目7番12号 神電気

工業旅式会社内

(72)発明者 阿部 政美

東京都港区虎ノ門1丁目7番12号 沖電気

工業株式会社内

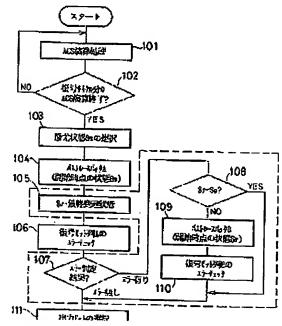
(74)代理人 弁理士 工藤 宜幸

(54) 【発明の名称】 ヒタビ復号方法及びビタビ復号回路

(57)【要約】

【課題】 処理時間を徒に長くしたり、機成を徒に複雑にしたりすることなく、巡回入力量み込み符号でなる受信信号に対する最終的に出力された復号信号の錯度(誤り率)を向上させる。

【解決手段】 本発明では、ある状態を開始状態としたパストレースによって得られた復号信号にエラーがあり、そのパストレースでの最終的な到達状態とその開始状態とが異なるときに、最終的な到達状態を開始状態としたパストレースを再度実行する。そして、この実行による復号信号をも候請として最終的に出力する復号信号を決定する。



(2)

待闘平9-232971

【特許請求の箇囲】

v

【請求項1】 巡回入力量み込み符号でなる送信信号を 受信し、受信信号に応じて、ACS演算処理を繰返し実 行して各時刻でのバス選択情報をバスメモリに格納し、

1

上記ACS演算処理の完了時に、上記パスメモリに格納されている情報に基いてパストレースを実行して復号信号を得るビタビ復号方法において、

ある状態からのパストレースによって得られた復号信号 にエラーがあり、そのパストレースでの最終的な到達状 騰とその開始時の状態とが異なる場合に、上記最終的な 16 到達状態を開始状態としたパストレースを実行し、この 実行による復号信号をも候補として最終的に出力する復 号信号を決定することを特徴としたビタビ復号方法。

【請求項2】 バストレースの裏行回数が多くても2回であり、2回目のバストレースは、最常状態からの1回目のバストレースによって得られた復号信号にエラーがあり、そのバストレースでの最終的な到達状態とその開始時の最光状態とが異なる場合に、上記最終的な到達状態を開始状態として実行することを特徴とした請求項1に記載のビタビ復号方法。

【請求項3】 巡回入力量み込み符号でなる送信信号を受信し、ACS演算手段が、受信信号に応じて、ACS演算処理を繰返し実行して各時刻でのバス選択情報をバスメモリに格納し、上記ACS演算処理の完了時に、バストレース制御手段が、上記バスメモリに格納されている情報に基いてバストレースを実行して復号信号を得るビタビ復号回路において、

ある状態からのバストレースによって得られた復号信号 にエラーがあるかをチェックするエラーチェック手段 と、

そのパストレースでの最終的な到達状態とその開始時の 状態とが異なるか否かを制定する状態一致判定手段とを 備え。

上記エラーチェック手段が、ある状態からのパストレースによって得られた復号信号にエラーがあることを検出し、かつ、上記状態一致判定手段が、そのパストレースでの最終的な到達状態とその関始時の状態とが異なることを検出したとき、上記パストレース制御手段が、上記最終的な到達状態を開始状態としたパストレースを実行し、この実行による復号信号をも候補として最終的に出力する復号信号を決定することを特徴としたビタビ復号回路。

【語求項4】 上記パストレース制御手段によるパストレースの実行回数が多くても2回であり、上記パストレース制御手段は、2回目のパストレースを、最光状態からの1回目のパストレースによって得られた復号信号にエラーがあり、そのパストレースでの最終的な到達状態しるの思想にの見事が出るした。

【発明の詳細な説明】

[0001]

【発明の属する技術分野】本発明は、畳み込み符号をビタビアルゴリズムを用いて復号するビタビ復号回路及びビタビ復号方法に関し、例えば、移動通信システムや衛星通信システム等で適用されているデジタル通信(T D MA CDMA)方式に従う受信装置に適用し得るものである。

2

[0002]

6 【従来の技術】移動通信システムや衛星通信システム等のデジタル通信システム(TDMA, CDMA)や、ディスク装置等の中には、データを正しく再生させるための誤り訂正符号として量み込み符号を用いたものが多く。この量み込み符号の復号方式としてはビタビ復号方式が利用されることが多い。

【① 0 0 3 】従来のビタビ復号方式を説明する前に、図2を用いて、符号側の構成である畳み込み符号回路の一例を説明する。図2に示す畳み込み符号回路は、符号化レートェ=1/2、拘束長k=3、2個の生成多項式が20 それぞれ「111」(すなわちx⁴+x+1)及び「101」(x⁴+1)の場合を示している。

【0004】図2(A)は、量み込み符号回路の構成を示すプロック図である。畳み込み符号回路は、入方ビットUを順次シフトさせる機能接続された2個の1ビットバッファメモリ(その保持値をそれぞれBF1、BF0で表す)11、12と、入方ビットUとバッファメモリ12の出力BF0とのモジュロ2の加算処理(イクスクルーンプオア処理)を行なう加算器14と、入方ビットUと両バッファメモリ11、12の出力BF1、BF0とのモジュロ2の加算処理(イクスクルーシブオア処理)を行なう加算器13とからなる。

【0005】かくして、加算器13からは、入力ビットUの系列(BFO、BF1,U)に対して、生成多項式「111」の畳み込み演算を行なった結果の出力ビットXOが得られ、加算器14からは、入力ビットUの系列(BFO、BF1,U)に対して、生成多項式「101」の畳み込み消算を行なった結果の出力ビットX1が得られる。

【①①06】図2(B)に、この畳み込み符号回路の生成規則を状態運移図化したトレリス図を示す。縦方向はバッファメモリ11及び12の内容BF1、BF0の組(状態)を示し、この例では2*=4の状態(一般には、バッファメモリ数がk個であれば2***の状態)が生じる。各状態には状態番号が与えられており、以下では状態①~状態3と状態を状態番号で呼ぶこととする。【①①07】図2(A)より明らかなように、時刻1の状態s(実際上1個の状態である)において、U=①が

o

= 1 が入力された場合は、点線に沿って次の時刻 (+) の状態に移り、この点線上の2 ビット信号 X () X 1 が 符号回路から出力される。

【0008】図3は、初期時刻(t=0)で状態が状態 0である状況から、「0101100」という入力ビット列が入力されたときの符号回路の内部状態(BF1、 BF0)と符号回路からの出力ビットX0、X1とを示す状態遷移図である。すなわち、符号回路における状態 遷移は、初期時刻での状態(初期状態)と入力ビット列 とで定まるバス上で変化する。従って、復号回路におい 10 て、最も確からしいバスを決定することにより、入力ビット列を再生することができる。

【0009】ところで、以上のように複数の1ビットバッファメモリを用いた量み込み符号回路においては、出力ビットを送出し始めるための符号回路の内部初期状態(各バッファメモリの内容)を定められていることが多い。

【りり10】例えば、北米におけるTDMA方式を採用 しているデジタル移動通信システムにおいて、音声信号 の伝送では、5 ビットあるバッファメモリの全てを 「り」とした状態を初期状態としており、また、FAC CH信号と呼ばれる制御信号の伝送では、図4に示すよ うに、送信しようとする入力ビット列U[0]~U[n -1]のバッファメモリ数(5)に等しい先頭側の入力 ビット列ひ[0]~0[4]が5ビットのパッファヌモ リにセットされた状態を初期状態としている。後者の場 合は、この初期状態から、入力ビット列ひ [5] ~U [n-1] を順次符号回路に入力させ、その後、先頭側 の入力ビット列U[0]~U[4]も再度符号回路に入 力させ、これらの入力ビット列U [5] ~U [n -1]. U[0]~U[4]の各ピットが符号回路に入力 される毎に出力ビットを送出するようになされている。 【0011】なお、このように入力ピット列を巡回的に 使用する量み込み符号は、巡回入力量み込み符号と呼ば

【0012】上途した図3に示した状態遷移図は、初期時刻と最終時刻との状態が等しいので、見方を変えれば、入力ビット列「0001011」から巡回入力量み込み符号(出力ビット列)を生成する際の状態遷移図にもなっている。

れている。

【0013】上述のような畳み込み符号に対する最尤復号法としては、ビタビ復号方式(ビタビ復号方式は、基本的には、トレリス図上で取り得るビット列と受信ビット列(上述したX0、X1に対応する)とを照合し、復号時に最も誤りの少ないパス(最光パス)を選択することで送信符号を推定するアルゴリズムである。

1001年11日 しょしはロガギを定回しも浮水のし

【りり15】バスの選択を行なうときには、メトリックと呼ばれる基準値の比較を行なう。メトリックには、各時刻の各状態で受信ビットに対応して計算された彼メトリックと、この彼メトリックの素積であるバスメトリックとがあり、各時刻においてある状態に達するバスのうち、より定度(確からしさ)の大きいバスを選択し、そのバスのバスメトリック値がその状態の新たなバスメトリック値として更新される。

【①①16】との各時刻でのバスの選択、バスメトリック値の見新等の処理はACS(Add-Compare-Select:加算・比較・選択)演算処理と呼ばれ、とのACS演算処理毎に、各状態について、その状態に達するどのバスを選択したかという情報(バス選択信号)がバスメモリに記憶される(ステップ201、202)。

【0017】ある定められた復号サイクル分の受信ビット列(多くの場合、全ての受信ビットれ)に対して、上記ACS演算処理の疑返し実行が終了すると、その時点で最も光度が大きいパスメトリック値を保持する状態(以下、最定状態と呼ぶ)が選択される(ステップ203)。そして、この最定状態を開始状態とし、パスメモリに記憶されたパス選択信号に基き、パスのトレースメソックが行なわれ、トレースされていく状態から復号ビットが算出される(ステップ204)。全ての復号ビットの算出が終了すると、復号ビット列のエラーチェックを行ない、エラーの有無の判定を実行する(ステップ205)。そして最後に、エラー制定結果に基いて、出力ビット列として、得られた復号ビット列を使用するか、使用しないか等が決定される(ステップ206)。

【0018】なお、昼み込み符号回路への入力ビット列 は、一般には、送信データ本体に、この送信データ本体 から作成されたエラーチェックビット(列)が付加され たものとなされており、復号回路において、上途したよ うにエラーチェックを行なうことができる。

[0019]

【発明が解決しようとする課題】上述したように、バストレースバックは、関始状態である最大状態が決定されると、あとはバスメモリに格納されている情報に従って一意的に実行される。そのため、トレースバックによって得られた復号ビット列にエラーがあると判定された場台 台、バストレースバックの開始時点の最大状態の選択が正しくないことが、そのエラーの原因になっていることがある。

トレースバックを繰返し実行することが考えられる。しかし、このようにすると、正しい復与ビット列が得られるまでの時間が長くかかってしまう。特に、状態敷が多い場合にはこの時間の長期化は著しい。

【0021】これを避けようとすると、パストレースパックの実行構成を複数設けて、複数の状態からのパストレースパックを並列して実行することが考えられる。しかし、このようにすると、回路が複雑、大型のものとなってしまう。

【①①22】量み込み符号回路における初期状態が入力 16 ビット列によって変化する巡回入力量み込み符号の場合には、初期状態が固定の場合より、最充状態からのバストレースバックで得られた復号ビット列に対してエラーという判定結果が得られることが多く、上述した課題は特に問題となっている。

[0023]

【課題を解決するための手段】上記課題を解決するために、第1の本発明においては、巡回入力量み込み符号でなる送信信号を受信し、受信信号に応じて、ACS演算処理を繰返し実行して各時刻でのパス選択情報をパスメモリに格納し、ACS演算処理の完了時に、パスメモリに格納されている情報に基いてパストレースを実行して復号信号を得るピタピ復号方法において、ある状態からのパストレースによって得られた復号信号にエラーがあり、そのパストレースでの最終的な到達状態とその開始時の状態とが異なる場合に、最終的な到達状態を開始状態としたパストレースを実行し、この実行による復号信号をも候稿として最終的に出力する復号信号を決定することを特徴とする。

【0024】また、第2の本発明においては、巡回入力 量み込み符号でなる送信信号を受信し、ACS演算手段 が、受信信号に応じて、ACS演算処理を繰返し実行し て各時刻でのバス選択情報をバスメモリに格納し、AC S演算処理の完了時に、バストレース副御手段が、バス メモリに格納されている情報に基いてバストレースを実 行して復号信号を得るビタビ復号回路において。(1) あ る状態からのバストレースによって得られた復号信号に エラーがあるかをチェックするエラーチェック手段と、 (2) そのパストレースでの最終的な到達状態とその関始 時の状態とが異なるか否かを判定する状態一致判定手段 とを備え、(3) エラーチェック手段が、ある状態からの パストレースによって得られた復号信号にエラーがある ことを検出し、かつ、状態一致判定手段が、そのバスト レースでの最終的な到達状態とその開始時の状態とが異 なることを検出したとき、パストレース制御手段が、最 終的な到達状態を開始状態としたパストレースを実行 し、この実行による復号信号をも候補として最終的に出

ーがあり、そのバストレースでの最終的な到達状態とその開始時の状態とが異なるときに、最終的な到達状態を 関始状態としたバストレースを実行し、この実行による 復号信号をも候補として最終的に出力する復号信号を決 定するようにしたので、処理時間を徒に長くしたり、構 成を徒に複雑にしたりすることなく。最終的に出力され た復号信号の領度(誤り率)を向上させることができ る。

[0026]

【発明の実施の形態】以下、本発明によるビタビ復号方法及び復号回路の実施形態を図面を参照しながら詳述する。なお、この実施形態は、巡回入力量み込み符号を復号するものである。

【0027】との実施形態のビタビ復号回路は、ハードウェアだけでなく、ソフトウェアやファームウェアによって実現可能であるが、機能プロック図で示すと、図6に示す通りである。

【0028】図6において、この実施形態のビタビ復号 国路は、受信ビット列の単位入力毎に処理を行なう構成 部分と、全ての受信ビット列に対する処理の終了後に復 号ビット列を再生する構成部分とからなっている。前者 は、技メトリック演算部21、パスメトリックメモリ26が該当し、後者は、パスメモリ26、パストレースバック制御部27、第1の復号ビットレジスタ28、トレース到達状態レジスタ29、エラーチェック部30及び第2の復号ビットレジスタ31が該当するものである。なお、加算器23、比較器24及び選択器25は、ACS部20を構成している。

(0029) 技メトリック海算部21には、処理時刻毎に、受信ビット列の1時刻での処理単位分のビット数が入力される。例えば、上述した図3に示す符号回路に対応するものであれば、各時刻毎に2ビット(X0, X1に対応)の受信ビットが入力される。技メトリック海算部21は、現時刻の受信ビットの内容に基いて、技メトリック値を計算して加算器23に与える。

【0030】パスメトリックメモリ22は、各状態について、現時刻までのパスメトリック値を格納している。 【0031】 加算器23は、パスメトリックメモリ22 から設出した各状態についての現時刻までのパスメトリック値に、枝メトリック演算部21から与えられた枝メトリック値を加算して、次の時刻の各状態に至るパスのメトリック値を求めて比較器24及び選択器25に与える。図2(B)に一例を示したように、現時刻のある状態までのパスが1通りであっても、次の時刻のある状態までのパスが1通りであっても、次の時刻のある状態までのパスは複数形成され、加算器23からのパスメトリック値も各状態について複数出力される。

「ひろうう」に抗なっている を料金がった。 一般能のな

号をバスメモリ26に格納させる。

【0033】 選択器25は、各状態について、加算器23から与えられたそれぞれ複数のパスメトリック値の中から、比較器24からのパス選択信号に応じて、允度が最大なものを選択し、その選択した各状態のパスメトリック値をパスメトリックメモリ22に与えてメモリ内容を更新させる。

【0034】パスメモリ26には、上途したように、各時刻でのパス選択信号が格納される。このパスメモリ26に、全ての時刻のパス選択信号が格納されたとき、宮16い換えると、受信ビット列の全てに対するACS部20の処理が終了したとき、パストレースパック制御部27の処理が起動される。

【りり35】パストレースバック制御部27は、処理が起助されたとき、パスメトリックメモリ22に格納されている各状態でのパスメトリック値に基き、尤度が最も高い状態(最充状態)を認識し、その最定状態を開始状態として、パスメモリ26の格納内容に基き、パストレースバックを実行するものである。

【0036】なお、バストレースバックの具体的方法に 20 ついては、例えば特闘平8-8762号公報に詳述されている。

【0037】第1の復号ビットレジスタ28は、とのときのバストレースバックによって、得られた復号ビット列を格納するものであり、トレース到選状態レジスタ29は、パストレースバックが終了したときに到達した状態(符号回路でのバッファメモリの初期状態に対応する)を格納するものである。

【0038】エラーチェック部30は、第1の復号ビックを行ない、エラートレジスタ28に格納された復号ビット列、又は、後述 30 106、107)。 する第2の復号ビットレジスタ31に格納された復号ビット列に対するエラーチェックを実行し、チェック結果 が存在するという総をパストレースバック制御部27に与えるものである。 レースバックで到達なお、この実施形態も、符号回路への入力ビット列に、 ブ108)。両状態送信したいビット列だけでなくエラービット列部分が存 るステップ111に 在することを前提としている。 不一致であれば お

【①①39】上述したパストレースバック制御部27はまた。エラーチェック部30から、第1の復号ビットレジスタ28に格納された復号ビット列にエラーがあるというチェック結果が与えられたときには、最尤状態とトレース到達状態レジスタ29内の格納状態とを比較し、これら状態が不一致のときには、トレース到達状態レジスタ29内の格納状態を開始状態として、パスメモリ26の格納内容に基き、パストレースバックを実行するものである。

スタ28に格納された復号ビット列にエラーがないというチェック結果が与えられたとき、エラーがあるというチェック結果は与えられたが最大状態とトレース到達状態レジスタ29内の格納状態とが一致したとき、又は、エラーチェック部30から、第2の復号ビットレジスタ31に格納された復号ビット列に対するエラーチェック結果が与えられたときには、エラーチェック結果や復号ビット列に基いて出力ビット列(ない場合を含む)を決定して次段の処理回路に出力するものである。

【① 0.4.2】次に、以上のような各機能部2.1~3.1からなるビタビ復号回路の動作、すなわち、実施形態のビタビ復号方法の処理を、図1のフローチャートを参照しながら詳述する。

【りり43】ACS演算処理を繰返し実行し、各時刻で のパスの選択やパスメトリックの更新を行ない。このA CS海算処理毎に、各状態について、その状態に達する どのバスを選択したかという情報 (バス選択信号) をパ スメモリ26に記憶する(ステップ101、102)。 【①①44】全ての受信ビット列に対して、上記ACS 演算処理の疑返し実行が終了すると、その時点で最も尤 度が大きいパスメトリックを保持する最尤状態Ssを認 識する(ステップ103)。そして、この最光状態Ss を開始状態とし、パスメモリ26に記憶されたパス選択 信号に基き、バスのトレースバックを行ない、トレース される各時刻の状態から復号ビットを算出し、復号ビッ ト列Aを得る(ステップ104)。また、トレースパッ クが終了したときに到達した状態Srを認識する (ステ ップ105)。その後、復号ピット列Aのエラーチェッ クを行ない、エラーの有無の判定を実行する(ステップ

【0045】との判定により、復号ビット列Aにエラーが存在するという稿果が得られると、最尤状態Ssとトレースバックで到達した状態Srとを比較する(ステップ108)。両状態Ss及びSrが一致すれば、後述するステップ111に進む。一方、両状態Ss及びSrが不一致であれば、状態Srを開始状態とし、パスメモリ26に記憶されたパス選択信号に基き、パスのトレースパックを行ない。トレースされる各時刻の状態から復号ビットを算出し、復号ビット列Bを得(ステップ109)。その後、復号ビット列Bのエラーチェックを行ない。エラーの有無の判定を実行する(ステップ110)。

【0046】ステップ107の判定の結果が復号ビット列Aにエラーがないという結果のとき、ステップ108の判定の結果が最大状態Ssとトレース最終到達状態Srとが一致したという結果のとき、又は、復号ビット列Bに対するエラーチェックが終了したときには、出力ビー・LRILL エータンのエン、LRIA TAP を使用する

を送出する(ステップ111)。例えば、復号ビット列 Aにエラーがないときにはこの復号ピット列Aを出力ビ ット列とし、復号ピット列Aにエラーがあり、復号ピッ ト列目にエラーがないときにはこの復号ピット列目を出 カビット列とし、復号ビット列A及びBに共にエラーが あるときには所定ルールに従って出力ビット列を決定す

【0047】図?は、パストレースバックの具体例を説 明するための状態遷移図であり、上述の図3に示した符 号回路での状態遷移図に対応するものである。

【①①48】今、最終時刻の状態である最光状態とし て、正しくない状態2が遊択されたとする。この状態2 からパストレースバックを開始すると、まず、復号ビッ トとして「1」が得られる。図2(A)について説明し たように、状態を (BF1. BF0) で定めているの で、その状態を規定する2ピット中の上位ピット(バッ ファメモリ11に格納されているビット)はその時刻で の入力ビットになっている。そのため、状態2(10) からのトレースバックで復号ビット「1」が得られる。 復号ビット(入力ビット)が「1」であって状態2に遷 20 状態に等しくなっている確率は非常に大きい。 移するので、前の時刻 t = 6 での状態は状態 1 (1) 1) である。従って、次の復号ビットとして、状態を規定す る2ピット中の上位ピットの「①」が得られる。

【0049】以下、同様にして、次々と復号ビットが得 られ、時刻 t = 0 までトレースバックしたときには、復 号ピット列として「000101101」(トレースバ ックの逆方向で並べている)が得られる。なお、先頭側 の2 ビット「00」は、最終到達状態(この場合、状態 (1) を表す2ビットであり、上述したように、巡回入力 量み込み符号の場合、符号回路の全てのバッファメモリ に入力ビット列を満たした状態を初期状態としているの で、最終到達状態を表す2ピットを復号ピット列の先頭 に付加している。

【りり50】このように、本来の状態ではない状態2を 最尤状態としてバストレースバックして得た復号ビット 列「000101101」に対してエラーチェックを実 行すると、エラーという結果が得られる。

【0051】そのため、1回目のパストレースバックで の最終到達状態(この場合、状態()) を、最終時刻 (= 7の状態としたパストレースバックが実行される。パス トレースバックの開始状態が状態()(()())であるの で、まず、復号ビットとして「①」が得られる。時刻 t = 7の状態が状態()であって、その状態()へ遷移させる ビット(復号ビット)が「り」であるので、時刻も=6 の状態は状態1(01)である。従って、次の復号ビッ 上として「0」が得られる。以下、同様にして、次々と 復号ピットが得られ、時刻 t = ()までトレースバックし やもみには、彼中レット間もしゃてのののものもっと

【0052】以上のように、最尤状態を開始状態とした パストレースバックで得られた復号ピット列がエラーと 判定された場合に、そのときのトレースバックでの最終 到達状態を開始状態としたパストレースバックを実行さ せることとしたのは、以下の理由による。

10

【0053】巡回入力量み込み符号は、上述したように 入力ビット列の一部を巡回させて符号回路に入力させて いるので、符号回路における初期状態と最終状態とは等 しくなる(以下、符号回路におけるこれらの状態と基準 19 状態と呼ぶ)という性質を有する。従って、復号回路に おいても、トレースパックの最終到連状態(符号回路の 初期状態に対応)と、トレースバックの開始状態(符号) 回路の最終状態に対応)とが等しいことが期待される。 そのため、バスメトリック値が示す允良が最も高い最光 状態からパストレースバックして得た復号ビット列にエ ラーが生じても、最党状態及び最終到達状態は最光パス に係るものであるので(言い換えると、図7からも分か るように、パスのかなりの部分が本来のパスに等しい可 能性が高いので)、少なくとも一方が符号回路での基準

【0054】復号回路では、最尤状態及び最終到達状態 のいずれが基準状態になっているかを認識することがで きない。ここで、認識はし得ないが最尤状態が基準状態 になっている場合には、最大状態を開始状態とするパス トレースバックは必ず実行されるので、エラーが生じて もこれ以上の措置を謙じることはできない。最允就應が 基準状態になっていない場合には、最光状態を開始状態 とするパストレースバックで得られた最終到達状態が基 準状態になっている可能性がかなり高い。

【0055】そこで、最允依底及び最終到達状態のいず れが墓準状態になっているかは認識できないが、最尤状 底からパストレースバックして得た復号ピット列にエラ 一が生じた場合において最常状態と最終到達状態とが冥 なるときには、最終到達状態を開始状態としたパストレ ースパックを実行し、正しい復号ビット列が得られる可 能性を高めることとした。

【0056】最尤状態からバストレースバックして得た 復号ビット列にエラーが生じた場合において、従来のよ うに、エラーがない復号ピット列が得られるまで、関始 状態を変えたパストレースバックを繰返し実行すること は、処理時間や構成の面の課題は大きいが、この実施形 麼では、パストレースパックを多くても2回しか実行し ないので、処理時間や構成の面の不都合はほとんど生じ *ቸ*ፈኒን.

【0057】また、最光状態からパストレースバックし て得た復号ビット列にエラーが生じた場合において、パ スメトリック値が示す尤度が2番目に大きいバスの最終

生じた受信ビット列の位置によっては、2番目以降の尤 度が近接した値となり、本来のバスと異なる部分が多い パスが2番目の允度のパスと選定されることもあり、巡 回入力量が込み符号の性質を利用した実施形態の方法よ り、復号ビット列の特度向上の度合いは劣ると考えられ る。

【0058】図8は、北米におけるTDMA方式を採用 しているデジタル移動通信システムにおいて、FACC 員信号を復号した場合のシミュレーション結果を示した 特性図である。ここで、縦軸は誤り率(FACCH W 19 ER)を示し、横軸は隣接チャネルとの干渉の強さ (C !R) を示している。

【りり59】この図8からは、隣接チャネルとの干渉の 強さが同じ場合。この実施形態による誤り率(図面では ◇で示している)の方が、最尤状態を開始状態とするパ ストレースバックだけを行なう従来での誤り率(図面で は×で示している) より約4~10 d B改善されている が分かる。

【0060】以上のように、上記実施形態によれば、最 尤状態を開始状態としたパストレースバックで得られた 20 とができる。 復号ピット列にエラーがあり、そのバストレースバック により最終的に到達した状態と最光状態とが異なるとき に、最終到達状態を開始状態としたパストレースバック を行ない、2回のパストレースバックによって得られた 2種類の復号ビット列に基さ、最終的に出力する復号ビ ット列を決定するようにしたので、処理時間の長期化や 構成の複雑化をほとんど生じさせることなく、最終的に 出力する復号ビット列の領度を従来に比較して格段的に 高めることができる。

【①061】特に、各時刻での状態数が多いシステムに 30 ある。 おいては、最光状態を開始状態としたパストレースパッ クで得られた復号ビット列にエラーが生じる可能性が大 きいので、上記実施形態は有効である。

【0062】なお、上記実施形態においては、パストレ ース方式として、パストレースバック方式を採用してい るビタビ復号方法及び回路について説明したが、バスト レース方式として、パストレースフォワード方式を採用 しているビタビ復号方法及び回路に本発明を適用するこ とができる。ここで、パストレースフォワード方式と は、パストレースバック方式と受信ビットの順番を逆に 40 してACS演算処理を各時刻毎に行ない、ACS演算処米

*運の完了時に、前方からバストレースを行なら方式であ

【りり63】また、上記実緒形態においては、パストレ ースを多くても2回行なうものを示したが、最大実行回 数が3回以上であっても良い。但し、2回目以上のバス トレースは、直前のパストレースによる復号ビット列に エラーが生じていること、直前のパストレースでの最終 到達状態が今までパストレースの開始状態にされたこと がないものであることを条件に実行される。

[0064]

【発明の効果】以上のように、本発明によれば、ある状 **感を開始状態としたパストレースによって得られた復号** 信号にエラーがあり、そのパストレースでの最終的な到 達状態とその開始状態とが異なるときに、最終的な到達 状態を開始状態としたパストレースを再度実行し、この 実行による復号信号をも候補として最終的に出方する復 号信号を決定するようにしたので、処理時間を徒に長く したり、構成を徒に複雑にしたりすることなく。最終的 に出力された復号信号の錯度(誤り率)を向上させるこ

【図面の簡単な説明】

【図1】実施形態のビタビ復号方法を示すフローチャー トである。

【図2】量み込み符号回路の構成例及び単位時間での状 **感運移を示す説明図である。**

【図3】量み込み符号回路の全期間の状態遷移を示す説 明図である。

【図4】巡回入方量み込み符号の説明図である。

【図5】従来のビタビ復号方法を示すフローチャートで

【図6】真施形態のビタビ復号回路を示すプロック図で ある.

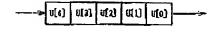
【図7】実施形態のパストレースバックの説明図であ

【図8】実施形態の効果の説明図である。

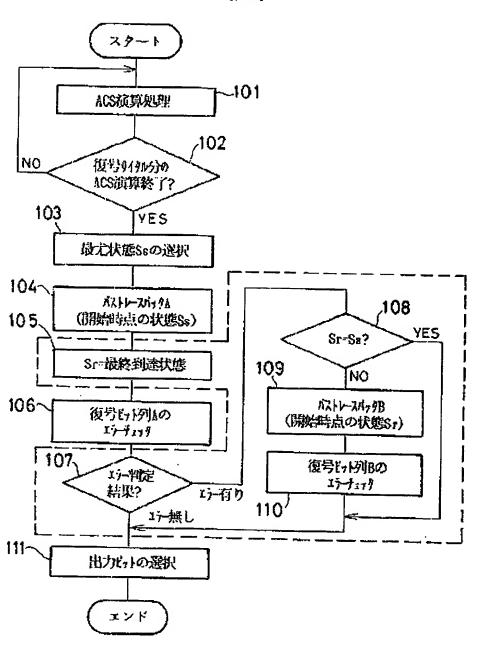
【符号の説明】

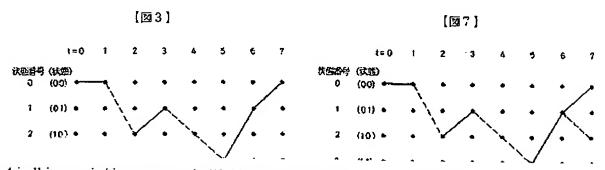
20…ACS部、21…技メトリック演算部、22…パ スメトリックメモリ、26…パスメモリ、27…パスト レースバック制御部、28.31…復号ピットレジス タ、29…トレース到達状態レジスタ、30…エラーチ ェック部。

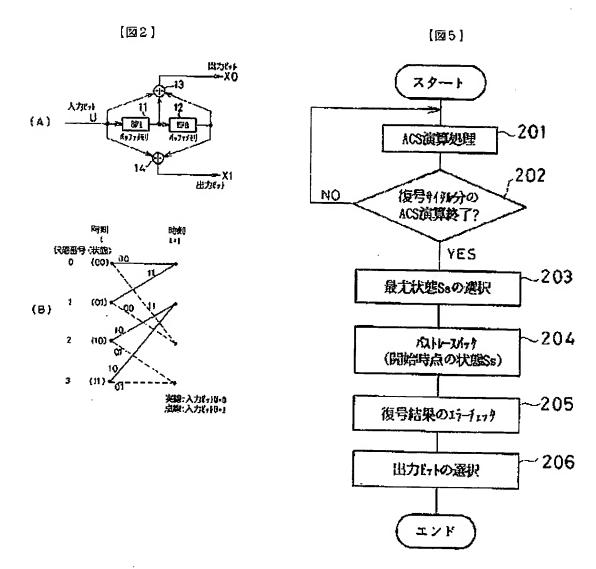
[図4]

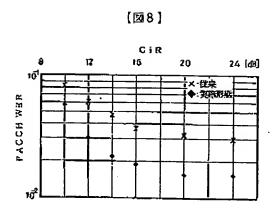


[図1]





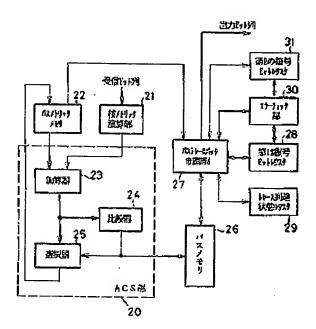




(10)

待闘平9-232971

[図6]



f.

特関平9-232971

【公報程別】特許法第17条の2の規定による補正の掲載 【部門区分】第7部門第3区分 【発行日】平成13年4月27日(2001.4.27) 【公開香号】特開平9-232971 【公開日】平成9年9月5日(1997.9.5) 【年通号数】公開特許公報9-2330 【出願香号】特願平8-36294 【国際特許分類第7版】 H03M 13/23 [FI] HO3M 13/12 【手統領正書】 【提出日】平成12年1月21日(2000.1.2 *【補正対象項目名】図6 1) 【補正方法】変更 【手続補正1】 【補正内容】 【補正対象書類名】図面 * 【図6】 出力的例 31 第2の復号 ピットレクスタ 受信け列 30 22 21 エラーチェック ガスメトリック 技科孙 部 **海算部** 州 28 パストレースパック 第1の復号 部部部 ピットレダスタ 加算器 27 24 } L-X到達 状態的对 比較器 -26 25 ノヤ スメモリ 速択器 ACS部 20